

Elettrotecnica

13 Doppi bipoli di ordine uno

Doppi bipoli ideali di ordine uno

governati da due semplici equazioni funzionali

$$F_1[v_1(t), v_2(t), i_1(t), i_2(t)] = 0$$

$$F_2[v_1(t), v_2(t), i_1(t), i_2(t)] = 0$$

contenti derivate temporale prime o integrali.

Il doppio bipolo di ordine uno più importante è il doppio bipolo induttivo: consideriamo solo lui.

Doppio bipolo induttivo ideale

È il doppio bipolo di equazioni (convenzionato da utilizzatore a entrambe le porte):

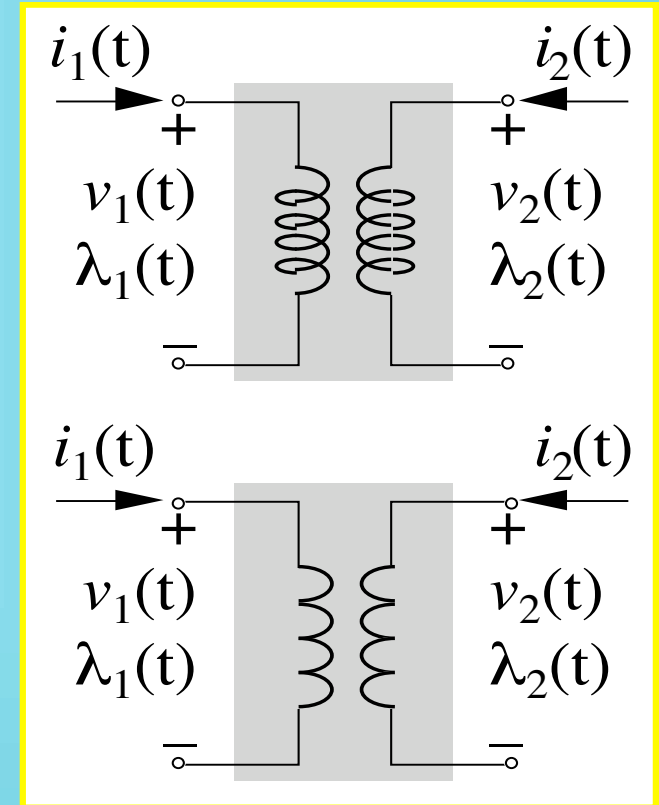
$$\begin{cases} \lambda_1 = L_1 i_1 + M i_2 \\ \lambda_2 = M i_1 + L_2 i_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} i_1 = \Gamma_1 \lambda_1 + \Gamma_M \lambda_2 \\ i_2 = \Gamma_M \lambda_1 + \Gamma_2 \lambda_2 \end{cases}$$

L: autoinduttanze, M: mutua induttanza [H]

Γ : autoinertanze e mutua inertanza [H^{-1}]

Nel doppio bipolo induttivo ideale i parametri L, M e Γ sono costanti



Equazioni matriciali

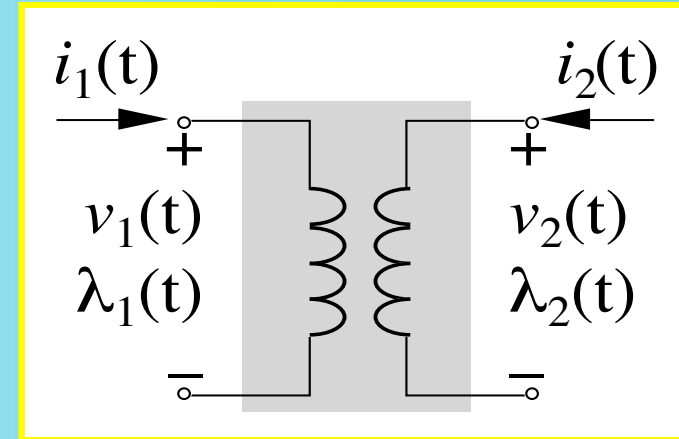
Dalle precedenti:

$$\begin{cases} \lambda_1 = L_1 i_1 + M i_2 \\ \lambda_2 = M i_1 + L_2 i_2 \end{cases}, \quad \begin{cases} i_1 = \Gamma_1 \lambda_1 + \Gamma_M \lambda_2 \\ i_2 = \Gamma_M \lambda_1 + \Gamma_2 \lambda_2 \end{cases}$$

Si definiscono vettori e matrici

$$\boldsymbol{\lambda} = \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{i} = \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{L} = \begin{bmatrix} L_1 & M \\ M & L_2 \end{bmatrix} \quad \boldsymbol{\Gamma} = \begin{bmatrix} \Gamma_1 & \Gamma_M \\ \Gamma_M & \Gamma_2 \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{\lambda} = \mathbf{L} \mathbf{i} \quad , \quad \mathbf{i} = \boldsymbol{\Gamma} \boldsymbol{\lambda} \quad \mathbf{L} = \boldsymbol{\Gamma}^{-1}$$



Equazioni matriciali

Le relazioni tra parametri sono di tipo matriciale:

$$\mathbf{L} = \mathbf{\Gamma}^{-1}$$

$$\Gamma_1 = \frac{L_2}{\Delta L} \quad , \quad \Gamma_2 = \frac{L_1}{\Delta L} \quad , \quad \Gamma_M = -\frac{M}{\Delta L} \quad \Delta L = L_1 L_2 - M^2$$

$$L_1 = \frac{\Gamma_2}{\Delta \Gamma} \quad , \quad L_2 = \frac{\Gamma_1}{\Delta \Gamma} \quad , \quad M = -\frac{\Gamma_M}{\Delta \Gamma} \quad \Delta \Gamma = \Gamma_1 \Gamma_2 - \Gamma_M^2$$

Il doppio bipolo è reciproco
(=le matrici sono simmetriche)

Comportamento energetico -1

Lavoro elettrico infinitesimo entrante:

$$\begin{aligned}dL &= p_1 dt + p_2 dt = i_1 v_1 dt + i_2 v_2 dt = i_1 d\lambda_1 + i_2 d\lambda_2 = \\&= i_1 d(L_1 i_1 + M i_2) + i_2 d(M i_1 + L_2 i_2) = \\&= i_1 (L_1 di_1 + M di_2) + i_2 (M di_1 + L_2 di_2) = \\&= (L_1 i_1 di_1 + M i_1 di_2) + (M i_2 di_1 + L_2 i_2 di_2) = \\&= L_1 i_1 di_1 + M i_1 di_2 + M i_2 di_1 + L_2 i_2 di_2\end{aligned}$$

Comportamento energetico -2

Lavoro elettrico finito entrante (a partire da un istante t_0 con correnti nulle: $i_1(t_0)=i_2(t_0)=0$):

$$\begin{aligned}\Delta L &= \int_{t_0}^{t^*} p \, dt = \\ &= \int_0^{i_1} L_1 i_1 \, di_1 + \int_0^{i_2} L_2 i_2 \, di_2 + \int_0^{i_1 i_2} M \, d(i_1 i_2) = \\ &= \frac{L_1}{2} i_1^2 + \frac{L_2}{2} i_2^2 + M i_1 i_2\end{aligned}$$

Comportamento energetico -3

ΔL è una funzione di stato di i_1 e i_2 (dei loro valori istantanei):
nel processo opposto, quando i_1 e i_2 ritornano a 0, ΔL è reso
(erogato)

⇒ il lavoro scambiato è conservativo

⇒ il lavoro elettrico assorbito dall'induttore
immagazzinato in **energia induttiva** w_L

$$\Delta L = \Delta w_L$$

Comportamento energetico -4

$$\Delta L = \Delta w_L$$

n.b.: in Fisica la potenzialità di compiere lavoro è energia immagazzinata: lavoro erogato = decremento di energia immagazzinata; lavoro assorbito = incremento di energia immagazzinata.

n.b.: vale anche se L_1 , L_2 e M non sono costanti (ma le espressioni di w_L risultano diverse), basta che sia

$$i_1 = i_1(\lambda_1, \lambda_2) \qquad \lambda_1 = \lambda_1(i_1, i_2)$$

$$i_2 = i_2(\lambda_1, \lambda_2) \qquad \lambda_2 = \lambda_2(i_1, i_2)$$

Energia induttiva

Per definizione è nulla quando $i_1 = 0$ e $i_2 = 0$, quindi:

$$w_L = \Delta \mathbf{L} = \frac{L_1}{2} i_1^2 + \frac{L_2}{2} i_2^2 + M i_1 i_2$$

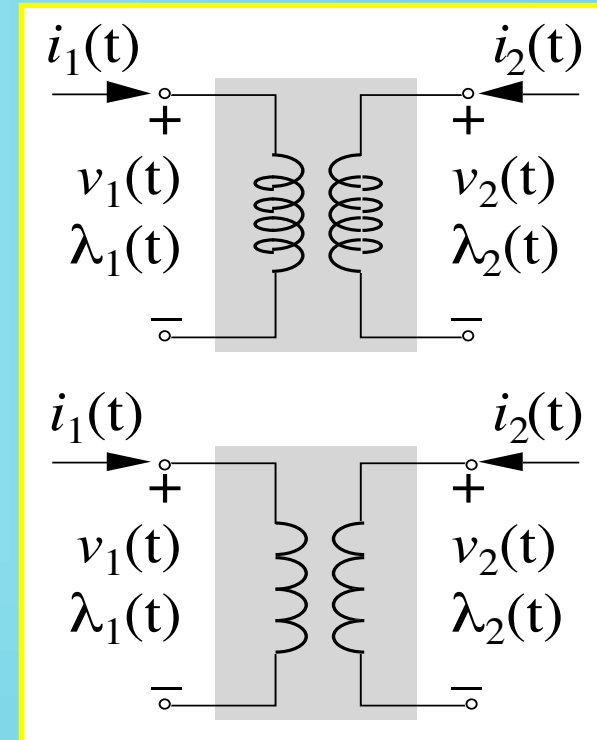
Equazioni differenziali $v-i$

Derivando le relazioni del doppio bipolo induttivo ideale

$$\begin{cases} \lambda_1 = L_1 i_1 + M i_2 \\ \lambda_2 = M i_1 + L_2 i_2 \end{cases}$$

e ricordando che $v = d\lambda/dt$ si ottiene:

$$\begin{cases} v_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} \\ v_2 = M \frac{di_1}{dt} + L_2 \frac{di_2}{dt} \end{cases}$$



relazioni differenziali lineari tra tensioni e correnti

Legami integrali

Inserendo le definizioni di λ in

$$\begin{cases} i_1 = \Gamma_1 \lambda_1 + \Gamma_M \lambda_2 \\ i_2 = \Gamma_M \lambda_1 + \Gamma_2 \lambda_2 \end{cases}$$

si ottiene:

$$\begin{cases} i_1(t) = \Gamma_1 \int_{-\infty}^t v_1(t') dt' + \Gamma_M \int_{-\infty}^t v_2(t') dt' \\ i_2(t) = \Gamma_M \int_{-\infty}^t v_1(t') dt' + \Gamma_2 \int_{-\infty}^t v_2(t') dt' \end{cases}$$

relazioni integrali lineari, ma scomode da usare

Legami integrali

Si preferisce iniziare da un istante t_0 (in genere $t_0=0$) in cui $i_{10}=i_1(t_0)$ e $i_{20}=i_2(t_0)$ sono note. Spezzando gli integrali da $-\infty$ a t in due parti, da $-\infty$ a 0 e da 0 a t :

$$\begin{cases} i_1(t) = i_1(0) + \Gamma_1 \int_0^t v_1(t') dt' + \Gamma_M \int_0^t v_2(t') dt' \\ i_2(t) = i_2(0) + \Gamma_M \int_0^t v_1(t') dt' + \Gamma_2 \int_0^t v_2(t') dt' \end{cases}$$

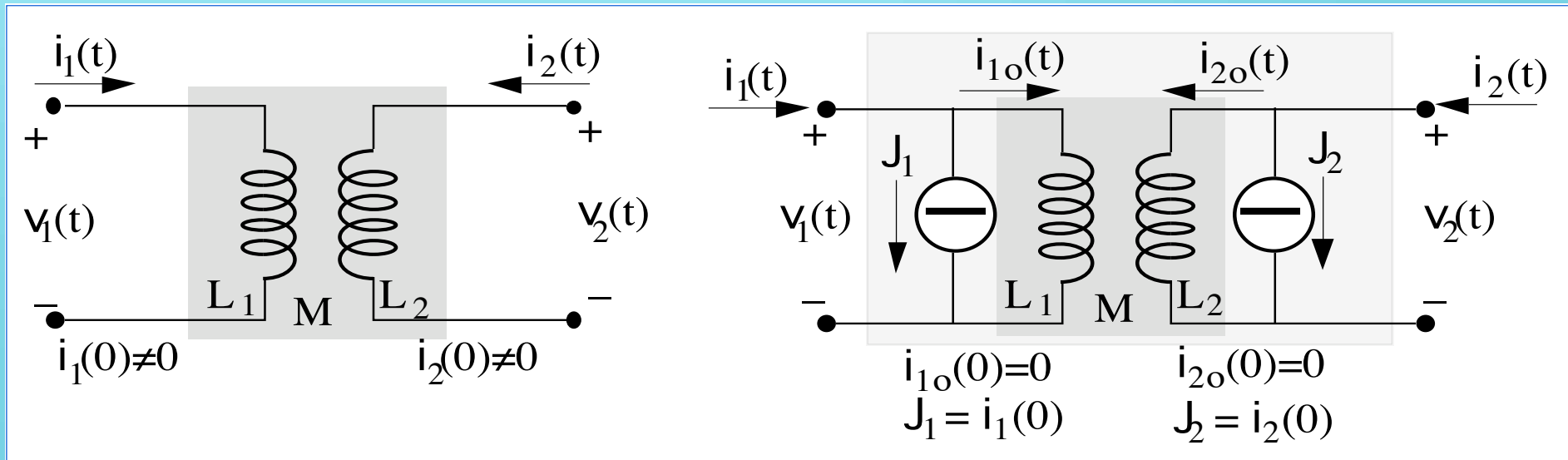
Tralasciamo per ora il caso che $i_1(t)$ e $i_2(t)$ siano discontinue in $t_0=0$.

$i_1(0)$ e $i_2(0)$ sono i dati o valori iniziali; se $i_1(0) \neq 0$ o $i_2(0) \neq 0$ le relazioni non sono lineari.

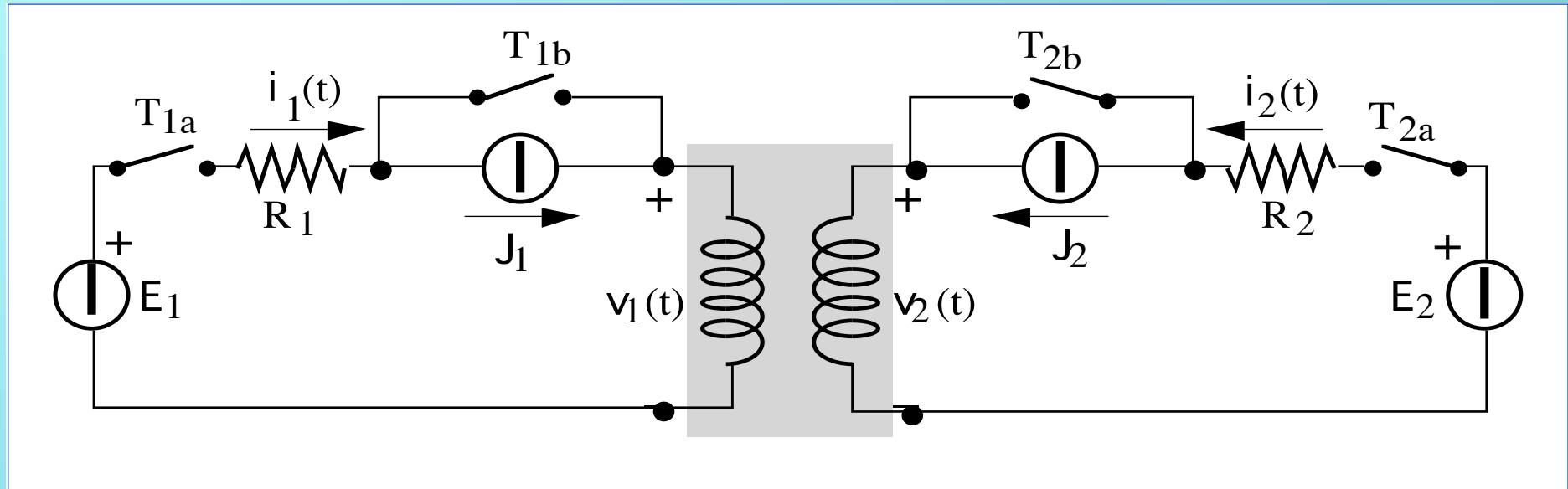
Circuito equivalente linearizzato

Quando servono relazioni lineari, può essere usato uno schema equivalente che linearizza le equazioni, come questo, ove il doppio bipolo induttivo è scarico

$$\begin{cases} i_{1o}(t) = \Gamma_1 \int_0^t v_1(t') dt' + \Gamma_M \int_0^t v_2(t') dt' \\ i_{2o}(t) = \Gamma_M \int_0^t v_1(t') dt' + \Gamma_2 \int_0^t v_2(t') dt' \end{cases}$$



Energia e reciprocità -1



$$J_1 = \frac{E_1}{R_1} \quad , \quad J_2 = \frac{E_2}{R_2}$$

Ipotesi: M_{12} e M_{21} diversi. Inizialmente gli interruttori T_{1a} e T_{2a} sono aperti, T_{1b} e T_{2b} sono chiusi.

Energia e reciprocità -2

PRIMO PROCESSO DI CARICA

1) T_{1a} chiude; equazioni di rete:

$$i_2 = 0 \quad \begin{cases} v_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} = E_1 - R_1 i_1 \\ v_2 = M_{21} \frac{di_1}{dt} \end{cases}$$

Da cui

$$L_1 \frac{di_1}{dt} + R_1 i_1 = E_1 \quad \Rightarrow \quad i_1(t) = \frac{E_1}{R_1} \left(1 - e^{-\frac{R_1 t}{L_1}} \right)$$

$i_1(t)$ cresce da 0 fino al valore $I_1 = E_1/R_1 = J_1$

Energia e reciprocità -3

Lavoro assorbito nel processo 1):

$$L' = \int_{\Delta t_1} (i_1 v_1 + i_2 v_2) dt = \int_0^{I_1} L_1 i_1 di_1 = \frac{1}{2} L_1 I_1^2$$

2) T_{1b} apre $\Rightarrow i_1(t)$ resta costante: $i_1(t) = I_1 = J_1$

3) T_{2a} chiude; equazioni di rete:

$$i_1 = I_1 \quad \begin{cases} v_1 = M_{12} \frac{di_2}{dt} \\ v_2 = L_2 \frac{di_2}{dt} = E_2 - R_2 i_2 \end{cases}$$

Energia e reciprocità -4

Da cui

$$L_2 \frac{di_2}{dt} + R_2 i_2 = E_2 \quad \Rightarrow \quad i_2(t) = \frac{E_2}{R_2} \left(1 - e^{-\frac{R_2 t}{L_2}} \right)$$

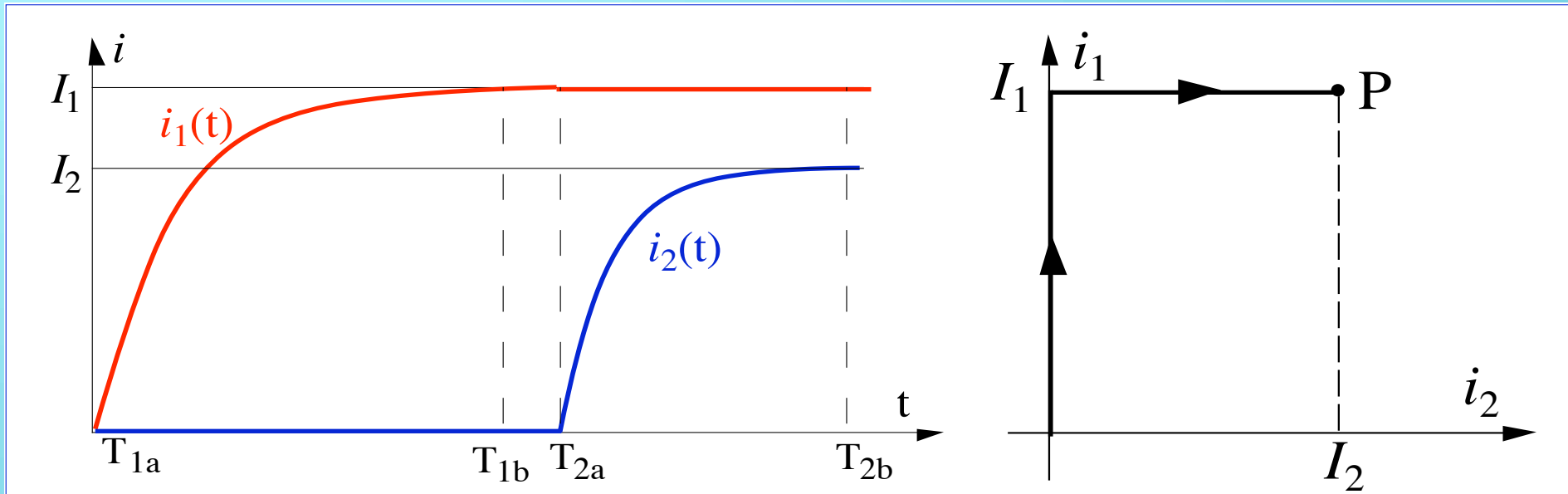
$i_2(t)$ cresce da 0 fino al valore $I_2 = E_2/R_2 = J_2$

Lavoro assorbito nel processo 3):

$$L'' = \int_{\Delta t_1} (i_1 v_1 + i_2 v_2) dt = \int_0^{I_2} (M_{12} I_1 + L_2 i_2) di_2 = M_{12} I_1 I_2 + \frac{1}{2} L_2 I_2^2$$

Energia e reciprocità -5

Evoluzioni temporali



Lavoro totale assorbito nel primo processo di carica = energia induttiva finale.

$$W_{La} = L = L' + L'' = \frac{1}{2}L_1 I_1^2 + M_{12} I_1 I_2 + \frac{1}{2}L_2 I_2^2$$

Energia e reciprocità -6

SECONDO PROCESSO DI CARICA

1) T_{2a} chiude; equazioni di rete:

$$i_1 = 0 \quad \begin{cases} v_1 = M_{12} \frac{di_2}{dt} \\ v_2 = L_2 \frac{di_2}{dt} = E_2 - R_2 i_2 \end{cases}$$

Da cui

$$L_2 \frac{di_2}{dt} + R_2 i_2 = E_2 \quad \Rightarrow \quad i_2(t) = \frac{E_2}{R_2} \left(1 - e^{-\frac{R_2 t}{L_2}} \right)$$

$i_2(t)$ cresce da 0 fino al valore $I_2 = E_2/R_2 = J_2$

Energia e reciprocità -7

Lavoro assorbito nel secondo processo 1):

$$L' = \int_{\Delta t_1} (i_1 v_1 + i_2 v_2) dt = \int_0^{I_2} L_2 i_2 di_2 = \frac{1}{2} L_2 I_2^2$$

2) T_{2b} apre $\Rightarrow i_2(t)$ resta costante: $i_2(t) = I_2 = J_2$

3) T_{1a} chiude; equazioni di rete:

$$i_2 = I_2 \quad \begin{cases} v_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} = E_1 - R_1 i_1 \\ v_2 = M_{21} \frac{di_1}{dt} \end{cases}$$

Energia e reciprocità -8

Da cui

$$L_1 \frac{di_1}{dt} + R_1 i_1 = E_1 \quad \Rightarrow \quad i_1(t) = \frac{E_1}{R_1} \left(1 - e^{-\frac{R_1 t}{L_1}} \right)$$

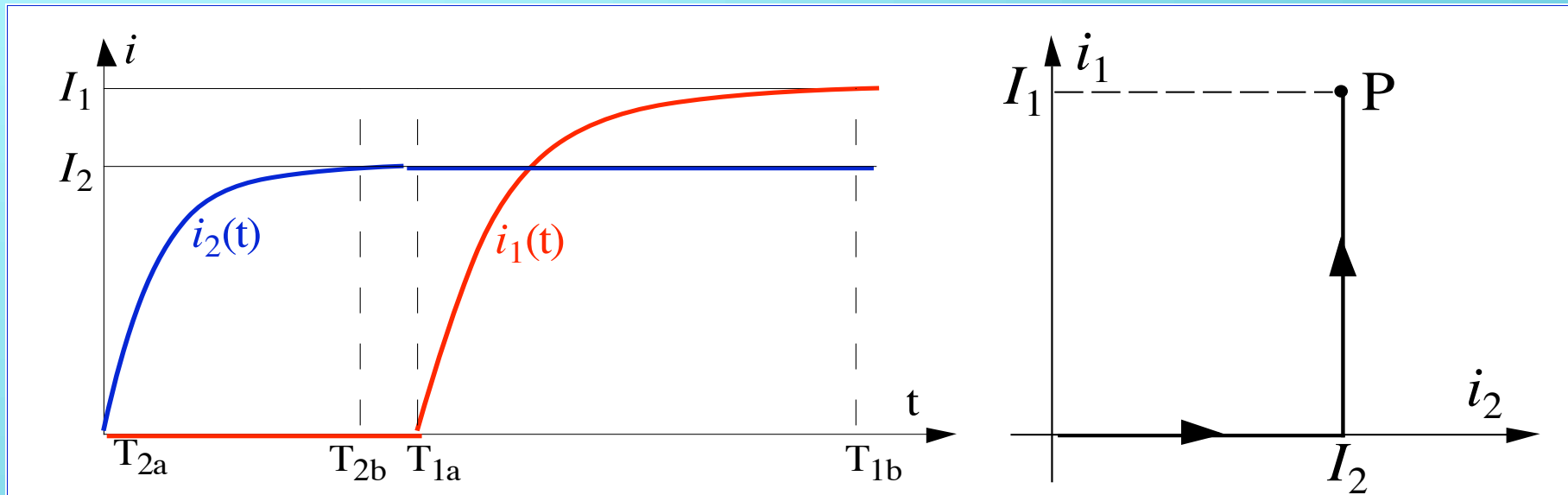
$i_1(t)$ cresce da 0 fino al valore $I_1 = E_1/R_1 = J_1$

Lavoro assorbito nel secondo processo 3):

$$L'' = \int_{\Delta t_1} (i_1 v_1 + i_2 v_2) dt = \int_0^{I_1} (L_1 i_1 + M_{21} I_2) di_1 = \frac{1}{2} L_1 I_1^2 + M_{21} I_2 I_1$$

Energia e reciprocità -9

Evoluzioni temporali



Lavoro totale assorbito nel secondo processo di carica =
energia induttiva finale:

$$W_{Lb} = L = L' + L'' = \frac{1}{2} L_1 I_1^2 + M_{21} I_1 I_2 + \frac{1}{2} L_2 I_2^2$$

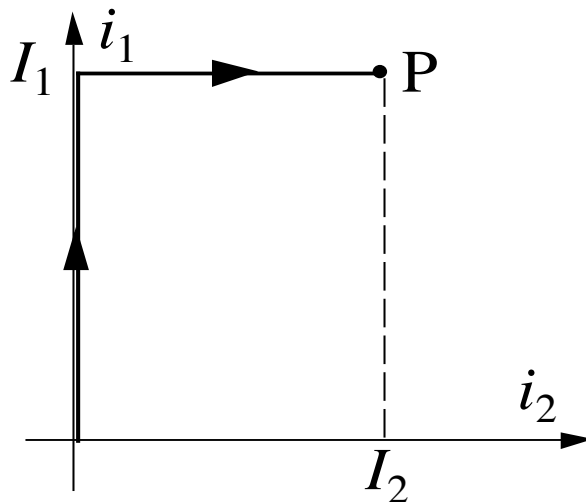
Energia e reciprocità -10

Quindi:

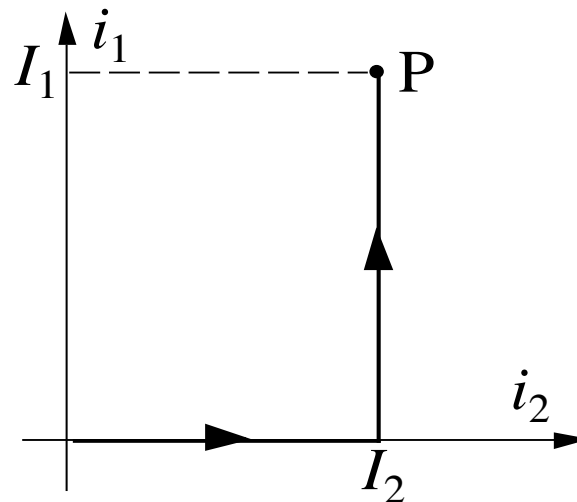
$$W_{La} = L = L' + L'' = \frac{1}{2}L_1 I_1^2 + M_{12} I_1 I_2 + \frac{1}{2}L_2 I_2^2$$

$$W_{Lb} = L = L' + L'' = \frac{1}{2}L_1 I_1^2 + M_{21} I_1 I_2 + \frac{1}{2}L_2 I_2^2$$

a: primo processo



b: secondo processo



Energia e reciprocità -11

Ma l'energia induttiva deve essere funzione (di stato) dei valori finali delle correnti, indipendentemente dalla "strada" percorsa per arrivarvi:

$$W_{La}(I_1, I_2) = W_{Lb}(I_1, I_2)$$

quindi

$$M_{12} = M_{21}$$

il doppio bipolo induttivo, accumulatore perfetto di energia induttiva, è necessariamente reciproco.

Vincoli sui parametri -1

L'energia magnetica deve essere non negativa:

$$w_L = \frac{L_1}{2} i_1^2 + \frac{L_2}{2} i_2^2 + M i_1 i_2 \geq 0$$

ne derivano vincoli sui 3 parametri L_1 , L_2 e M :

- 1) Se $i_2 = 0 \quad \Rightarrow \quad L_1 \geq 0$
- 2) Se $i_1 = 0 \quad \Rightarrow \quad L_2 \geq 0$
- 3) Se $i_1 \neq 0, i_2 \neq 0 \quad \Rightarrow$ dividendo per i_2^2 :

$$\frac{L_1}{2} x^2 + M x + \frac{L_2}{2} \geq 0$$

Vincoli sui parametri

È l'equazione di una parabola, ≥ 0 con discriminante ≤ 0

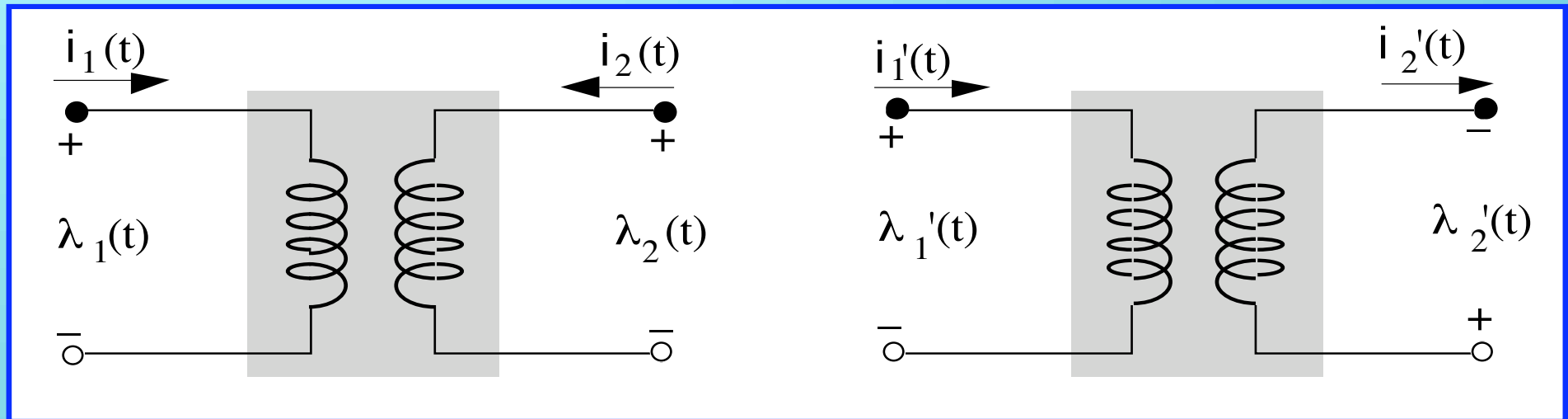
$$M^2 - 4 \frac{L_1}{2} \frac{L_2}{2} \leq 0 \quad \Rightarrow \quad \sqrt{L_1 L_2} \geq |M|$$

Quindi ogni doppio bipolo induttivo verifica 3 condizioni:

- 1) $L_1 \geq 0$
- 2) $\sqrt{L_1 L_2} \geq |M|$
- 3)

SEGNO DI M -1

M può essere >0 o <0 ($= 0$):
cambiando i riferimenti di $v(t)$ e $i(t)$ di una stessa porta M
inverte il segno.



$M > 0$



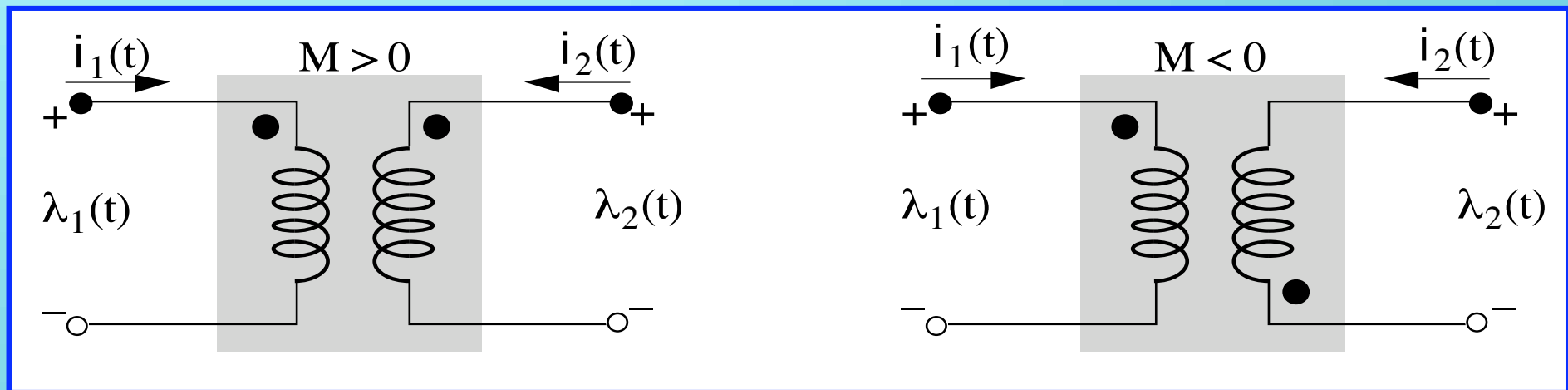
$M < 0$

o viceversa

SEGNO DI M -2

Per individuare il segno si usano due punti:

$M > 0$ se le frecce delle correnti sono entrambe entranti o entrambe uscenti dai morsetti coi punti (e viceversa)



Coefficiente di accoppiamento

$$k = \frac{M}{\sqrt{L_1 L_2}} \quad \Rightarrow \quad -1 \leq k \leq 1$$

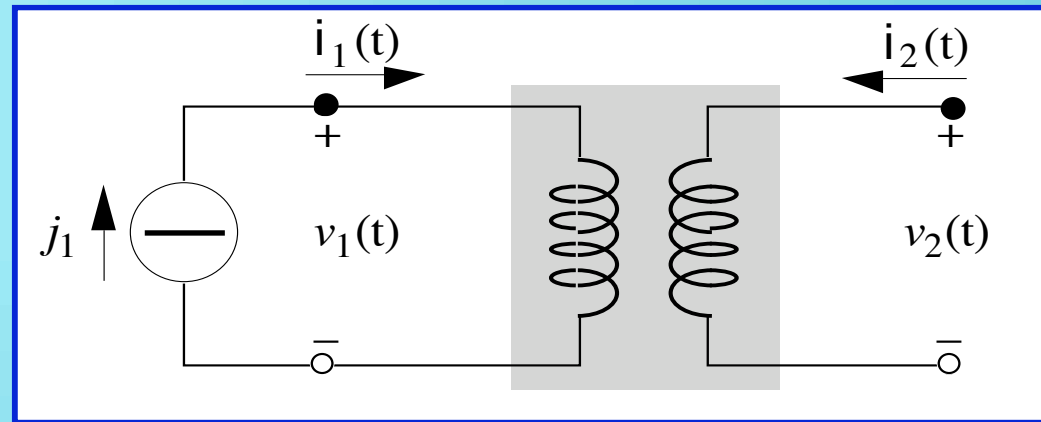
$k = \pm 1$: accoppiamento perfetto
(porte perfettamente accoppiate)

$k = 0$: accoppiamento nullo
(porte disaccoppiate)

Amplificazione -1

Alimentando una sola porta con generatore di corrente

$$\begin{cases} v_1 = L_1 \frac{dj}{dt} \\ v_2 = M \frac{dj}{dt} \end{cases}$$



facendo il rapporto e prendendo il modulo:

$$|v_2| = \frac{|M|}{L_1} |v_1|$$

se $|M| > L_1 \quad \Rightarrow \quad |v_2| > |v_1|$

Amplificazione -2

$$\text{se } |M| > L_1 \quad \Rightarrow \quad |v_2| > |v_1|$$

Il bipolo che eroga non ha tensione massima in modulo

⇒ c'è amplificazione

⇒ i doppi bipoli induttivi possono amplificare

DOPPI BIPOLI INDUTTIVI CHE AMPLIFICANO:

$$L_1 < |M| < L_2 \quad \text{oppure} \quad L_2 < |M| < L_1$$

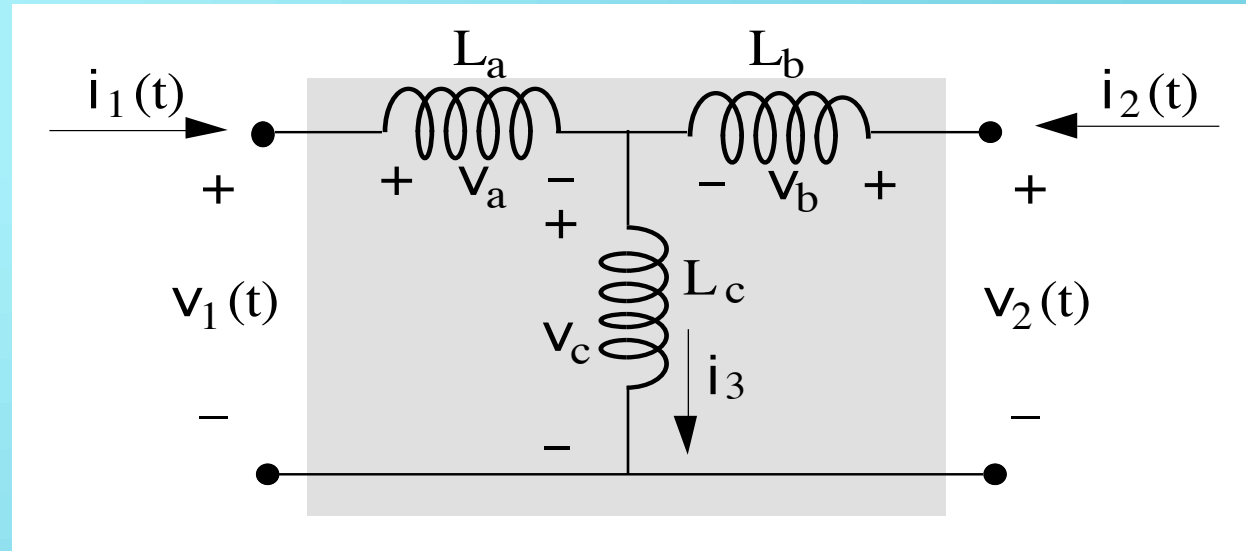
DOPPI BIPOLI INDUTTIVI CHE NON AMPLIFICANO:

$$|M| < L_2 \quad \text{e} \quad |M| < L_1$$

Sintesi con induttori -1

SINTESI A T

$M > 0$

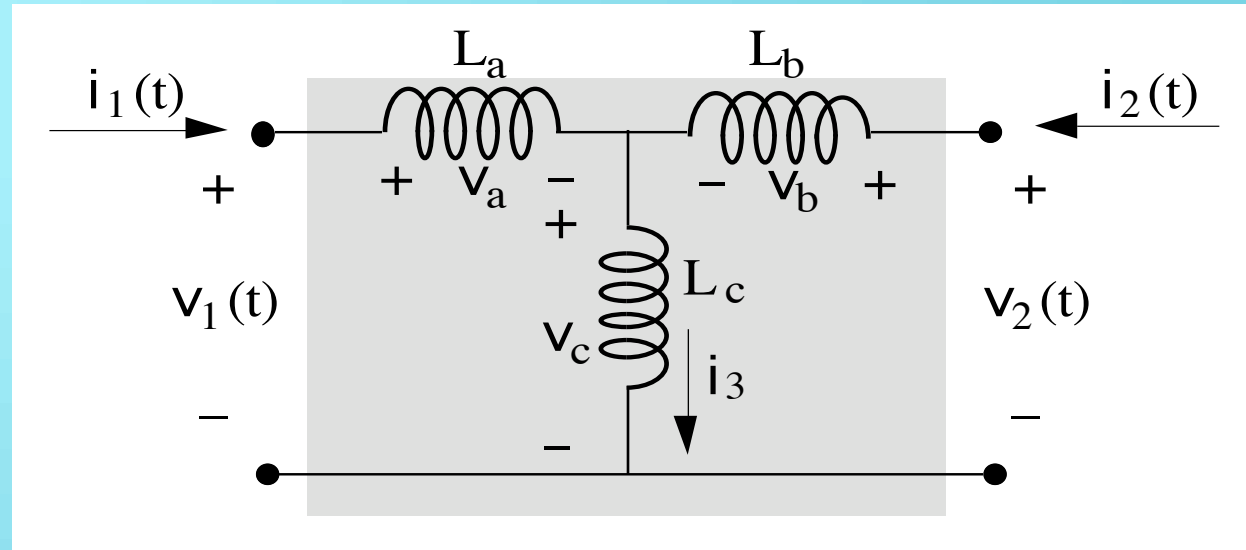


$$\begin{cases} v_1(t) = L_a \frac{di_1}{dt} + L_c \frac{di_3}{dt} = (L_a + L_c) \frac{di_1}{dt} + L_c \frac{di_2}{dt} \\ v_2(t) = L_b \frac{di_2}{dt} + L_c \frac{di_3}{dt} = (L_b + L_c) \frac{di_2}{dt} + L_c \frac{di_1}{dt} \end{cases}$$

Sintesi con induttori -2

SINTESI A T

$M > 0$



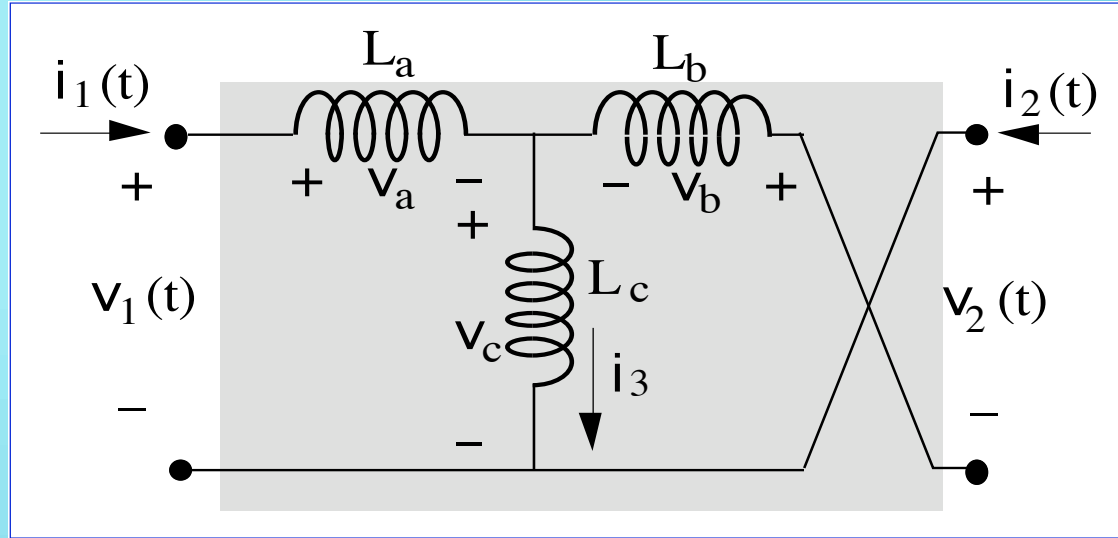
$$\begin{cases} L_1 = L_a + L_c \\ L_2 = L_b + L_c \\ M = L_c \end{cases}$$

$$\begin{cases} L_a = L_1 - M \\ L_b = L_2 - M \\ L_c = M \end{cases}$$

Sintesi con induttori -3

SINTESI A T

$M < 0$



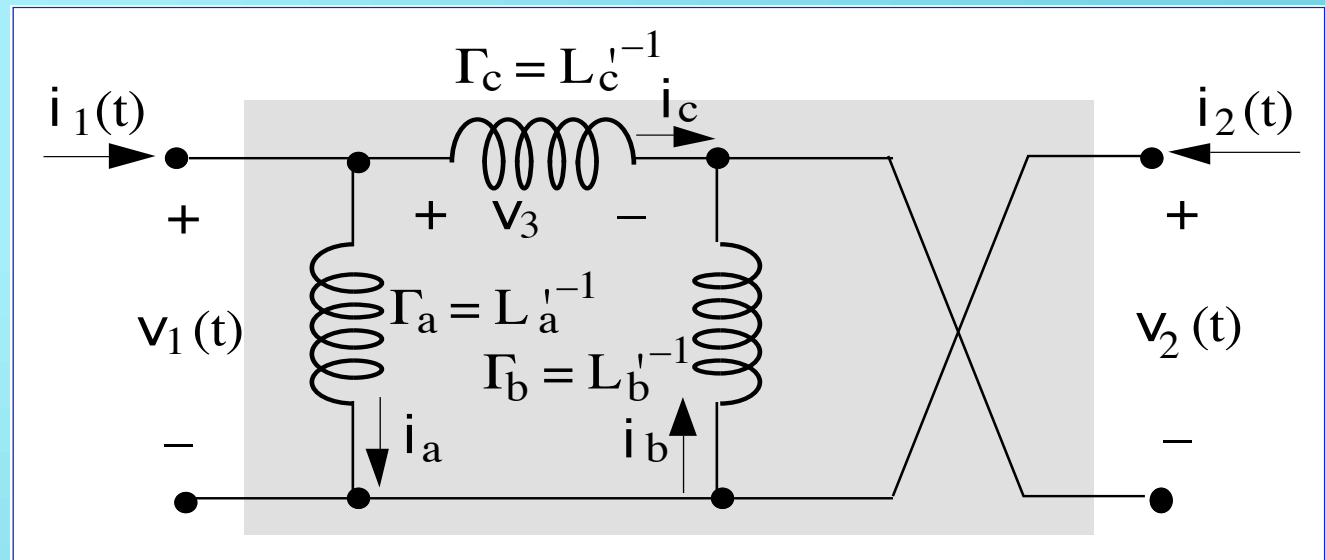
$$\begin{cases} L_1 = L_a + L_c \\ L_2 = L_b + L_c \\ M = L_c \end{cases}$$

$$\begin{cases} L_a = L_1 + M \\ L_b = L_2 + M \\ L_c = -M \end{cases}$$

Sintesi con induttori -4

SINTESI A Π

$M > 0$ ($\Gamma_M < 0$)



$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{L_a'} = \Gamma_a = \Gamma_1 - \Gamma_M \\ \frac{1}{L_b'} = \Gamma_b = \Gamma_2 - \Gamma_M \\ \frac{1}{L_c'} = \Gamma_c = \Gamma_M \end{array} \right.$$

Sintesi con induttori -5

Funzionano se valgono le condizioni di non amplificazione: $|M| < L_2$ e $|M| < L_1$

Infatti una reti di induttori (= bipoli passivi) non può amplificare.

Sintesi con T.I. -1

ACCOPIAMENTO PERFETTO

$$k = 1 \quad \Rightarrow \quad u = \frac{L_1}{M} = \frac{M}{L_2} = \pm \sqrt{\frac{L_1}{L_2}}$$

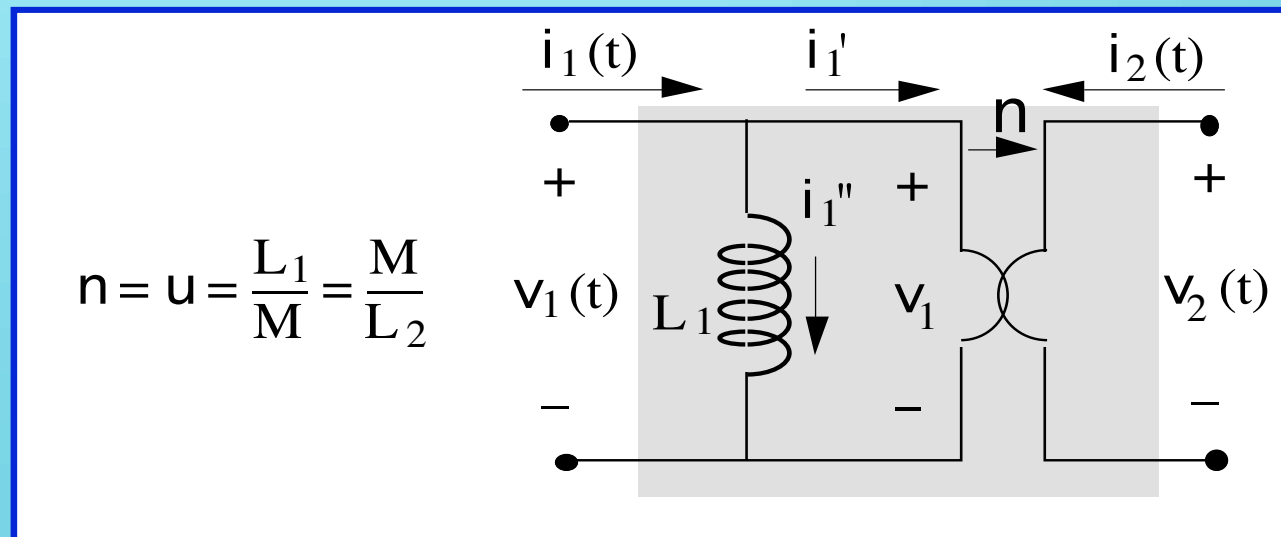
u = rapporto di trasformazione, da cui

$$\begin{cases} v_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} = L_1 \left(\frac{di_1}{dt} + \frac{1}{u} \frac{di_2}{dt} \right) \\ v_2 = M \frac{di_1}{dt} + L_2 \frac{di_2}{dt} = M \left(\frac{di_1}{dt} + \frac{1}{u} \frac{di_2}{dt} \right) \end{cases}$$

Sintesi con T.I. -2

Rapporto delle due e risoluzione in i_1 della prima:

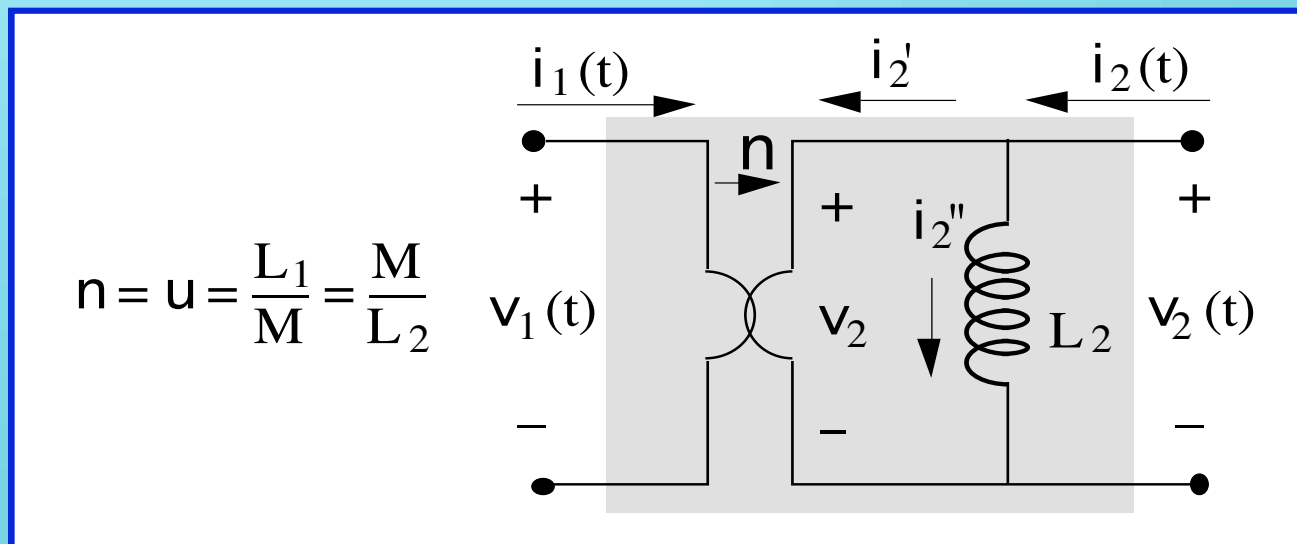
$$\begin{cases} v_1(t) = u v_2(t) \\ i_1(t) = -\frac{1}{u} i_2(t) + \frac{1}{L_1} \int_{-\infty}^t v_1(t') dt' = i_1'(t) + i_1''(t) \end{cases}$$



Sintesi con T.I. -3

Rapporto delle due e risoluzione in i_2 della prima:

$$\begin{cases} v_1(t) = u v_2(t) \\ i_2(t) = -u i_1(t) + \frac{1}{L_2} \int_{-\infty}^t v_2(t') dt' = i_2'(t) + i_2''(t) \end{cases}$$



Sintesi con T.I. -4

ACCOPIAMENTO IMPERFETTO

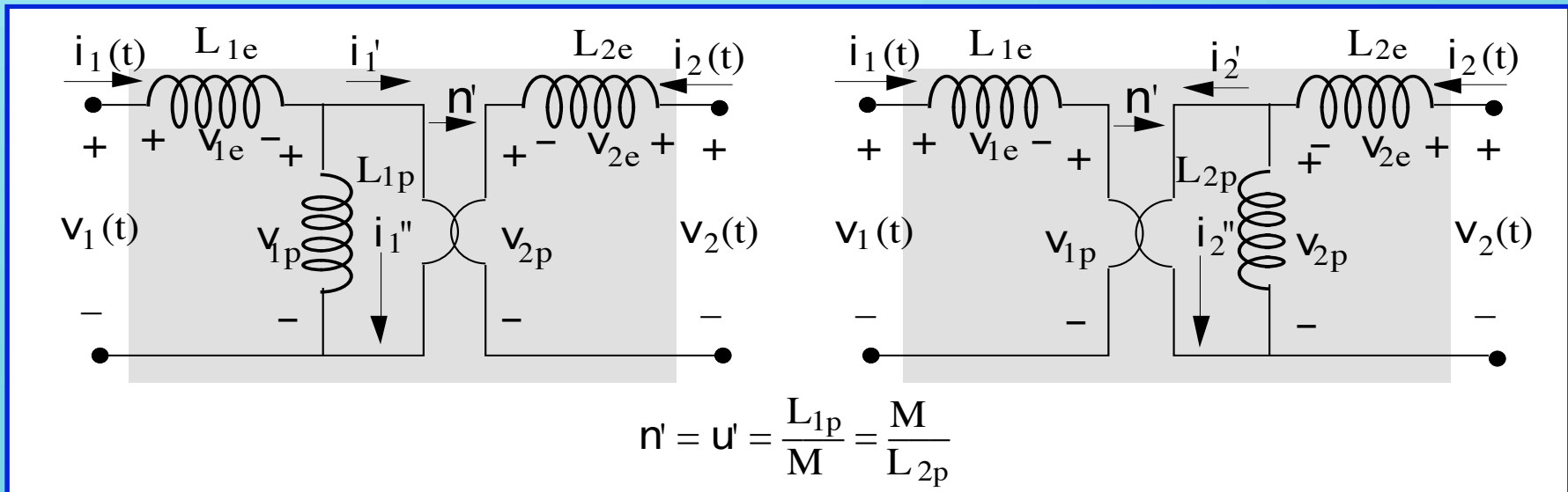
$$\begin{cases} L_1 = L_{1p} + L_{1e} \\ L_2 = L_{2p} + L_{2e} \\ M^2 = L_{1p}L_{2p} \end{cases}$$

L_{1e} e L_{2e} = induttanze eccedenti rispetto ai valori di accoppiamento perfetto L_{1p} e L_{2p} ; rapporto di trasformazione:

$$u' = \frac{\Delta L_{1p}}{M} = \frac{M}{L_{2p}} = \pm \sqrt{\frac{L_{1p}}{L_{2p}}}$$

Sintesi con T.I. -5

$$\begin{cases} v_1 = (L_{1e} + L_{1p}) \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} = L_{1e} \frac{di_1}{dt} + L_{1p} \left(\frac{di_1}{dt} + \frac{1}{u'} \frac{di_2}{dt} \right) \\ v_2 = M \frac{di_1}{dt} + (L_{2e} + L_{2p}) \frac{di_2}{dt} = L_{2e} \frac{di_2}{dt} + M \left(\frac{di_1}{dt} + \frac{1}{u'} \frac{di_2}{dt} \right) \end{cases}$$



Sintesi con T.I. -6

Negli schemi ci sono 4 parametri per verificare 3 vincoli (L_1 , L_2 e M) \Rightarrow c'è 1 grado di libertà; si ottengono valori leciti per:

$$\frac{M}{L_2} \leq u' \leq \frac{L_1}{M}$$

$$u' = \frac{M}{L_2} \Rightarrow \begin{cases} L_{1p} = \frac{M^2}{L_2} = k^2 L_1, & L_{1e} = L_1 - \frac{M^2}{L_2} = (1 - k^2)L_1 \\ L_{2p} = L_2, & L_{2e} = 0 \end{cases}$$

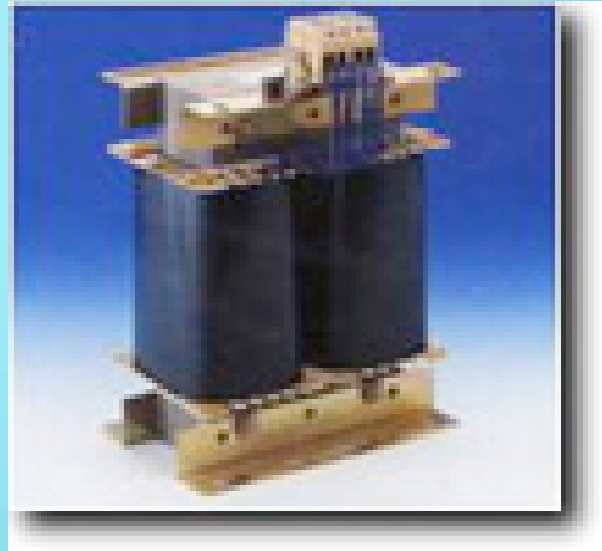
$$u' = \frac{L_1}{M} \Rightarrow \begin{cases} L_{1p} = L_1, & L_{1e} = 0 \\ L_{2p} = \frac{M^2}{L_1} = k^2 L_2, & L_{2e} = L_2 - \frac{M^2}{L_1} = (1 - k^2)L_2 \end{cases}$$

Sintesi con T.I. -7

Ma in genere si preferisce fissare u' uguale al rapporto spire (in modo che abbia senso fisico-sperimentale); così:

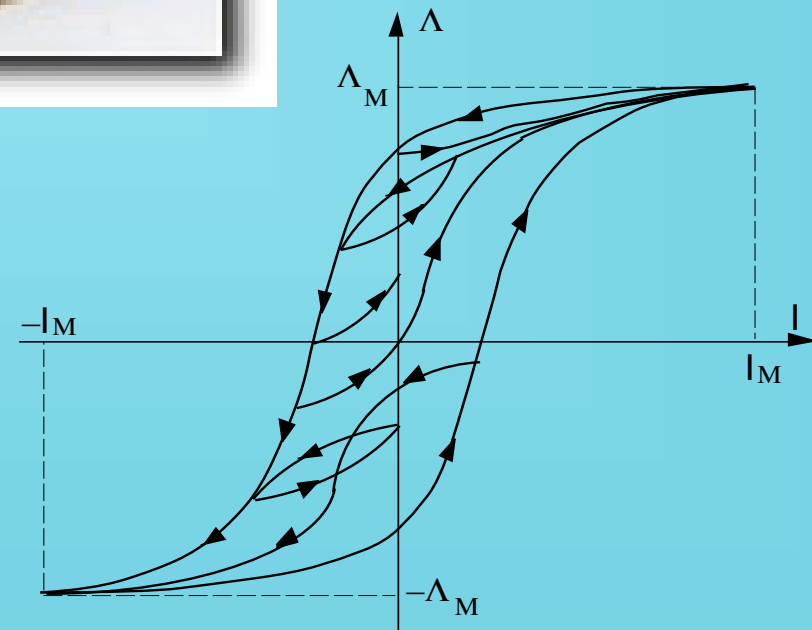
$$\begin{cases} L_{1p} = u' M, & L_{1e} = L_1 - u' M \\ L_{2p} = \frac{M}{u'}, & L_{2e} = L_2 - \frac{M}{u'} \end{cases}$$

Doppi bipoli induttivi reali trasformatori reali -1



**Mutui induttori, trasformatori
con nucleo ferromagnetico**

Isteretici, non lineari, dissipativi



Doppi bipoli induttivi reali, trasformatori reali -2

Perdite: ohmiche negli avvolgimenti (descrivibili con 2 resistenze R_a e R_b in alle porte);

per isteresi e per correnti parassite nel nucleo (descrivibili con 1 resistenza R_o in parallelo all'induttanza "derivata").

